

Haftung – Eine Frage der Perspektive? Pilotiertes Fahren bei Audi RA Andreas Buchberger, AUDI AG

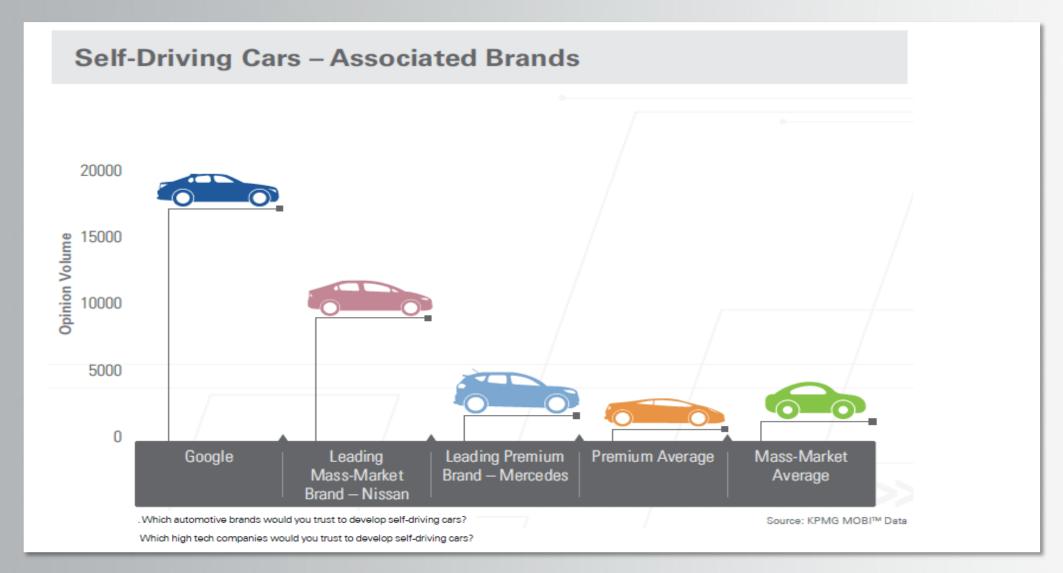
Pressemeldungen – Automatisiertes Fahren

"We should be able to do 90 percent of miles driven within three years"	E. Musk 18.9.2013
"Noch in dieser Dekade wird es einen Autobahnpiloten geben"	R. Herrtwich 16.9.2013
"I am committing to be ready to introduce Autonomous Drive by 2020"	C. Ghosn 27.8.2013
"Super Cruise could make its way into production models later this decade"	J. Salinger 29.4.2013
"BMW hopes to have fully automated driving ready for implementation by 2020"	C. Grote 28.2.2013
"Autopilot von Audi noch in diesem Jahrzehnt"	R. Hudi 9.1.2013
"Teilautom. bis 2016. Hochautom. bis 2020. Vollautomatisierung bis 2025"	A. Eckert 19.12.2012
"Google will have autonomous cars available for the general public within five years"	S. Brin 25.8.2012
"Ford predicts self-driving, traffic-reducing cars by 2017"	3.6.2012
"Vehicles capable of taking you to a destination with no oversight from a human driver are a significant distance into the future "	M. Robinson 20.11.2013
Speaking on CNBC's Squawk Box program yesterday, Toyota Motor North America CEO Jim Lentz was asked bluntly about the when autonomous cars will arrive. "Not in my lifetime," he declared.	J. Lentz 2013
"Bis das automatisierte Fahren serienreif ist, wird es zu einer Phase der Ernüchterung kommen"	V. Denner 2013
Volvo Cars will play a leading role in the world's first large-scale autonomous driving pilot project in which 100 self-driving Volvo cars will use public roads in everyday driving conditions around the Swedish city of Gothenburg. The first cars are expected to be on the roads in Gothenburg by 2017.	Volvocars.com 2013
	"Noch in dieser Dekade wird es einen Autobahnpiloten geben" "I am committing to be ready to introduce Autonomous Drive by 2020" "Super Cruise could make its way into production models later this decade" "BMW hopes to have fully automated driving ready for implementation by 2020" "Autopilot von Audi noch in diesem Jahrzehnt" "Teilautom. bis 2016. Hochautom. bis 2020. Vollautomatisierung bis 2025" "Google will have autonomous cars available for the general public within five years" "Ford predicts self-driving, traffic-reducing cars by 2017" "Vehicles capable of taking you to a destination with no oversight from a human driver are a significant distance into the future" Speaking on CNBC's Squawk Box program yesterday, Toyota Motor North America CEO Jim Lentz was asked bluntly about the when autonomous cars will arrive. "Not in my lifetime," he declared. "Bis das automatisierte Fahren serienreif ist, wird es zu einer Phase der Ernüchterung kommen" Volvo Cars will play a leading role in the world's first large-scale autonomous driving pilot project in which 100 self-driving Volvo cars will use public roads in everyday driving conditions around the Swedish city of Gothenburg. The first cars are expected to be on the roads in

Viele OEMs versuchen automatisiertes Fahren in der medialen Wahrnehmung für sich zu belegen...



...aber Google führt



Beweggründe und Ziele

Elektrifizierung



Konnektivität (connect)



Automatisiertes Fahren und Parken



Leichtbau



- Neben Elektrifizierung, Leichtbau und connect ist Automatisiertes Fahren und Parken das TOP-Innovationsfeld der Automobilindustrie
- ▶ Überdurchschnittliche Wachstumsrate der Patenteinreichungen in den vier Innovationsfeldern
- Konsumenten empfinden Konnektivität, Sicherheit und Verbrauch als die innovativsten Bereiche von modernen Autos

Beweggründe und Ziele



Der Fahrer entscheidet über den Fahrmodus

Wenn ich nicht fahren will,

lasse ich mich fahren ...





Der Fahrer entscheidet über den Fahrmodus

Wenn ich Spaß haben will,

fahre ich selber!



Automatisierung und Zulassung

▶ **Ab Hoch-Automatisiertem Fahren** (Stufe3) spricht man von "Pilotiertem" Fahren und Parken (Quelle: VDA, BASt)

Pilotiertes Fahren und Parken Stufe 0 Stufe 1 Stufe 2 Stufe 3 Stufe 4 Stufe 5 Teil-Voll-Hoch-**Assistiert Driver Only Fahrerlos Automatisiert Automatisiert Automatisiert** Fahrer überwacht Fahrer übernimmt Fahrer führt dauerhaft Fahrer muss nicht Fahrer übernimmt erst bei dauerhaft Längs- und entw. die Längs- oder dauerhaft dauerhaft überwachen Verlassen der Domäne Querführung aus z.B. Autobahn Querführung Fahrer ist bereit für sofortige Übernahme Fahrer ist bereit für Fahrzeug übernimmt Fahrzeug übernimmt sofortige Übernahme Längs- und Querführung Längs- und Querführung vollständig in vollständig Fahrzeug übernimmt definiertem Längs- und Querführung für Anwendungsfall gewisse Zeit und Das System ist in allen Situationen in der Lage Situationen Das System ist in allen einen risikominimalen Situationen in der Lage **Zustand herzustellen** Notwendige Übernahme einen risikominimalen wird mit ausreichender Fahrzeug übernimmt Zustand herzustellen, alle Kein Fahrer notwendig Zeitreserve angekündigt, Längs- und Querführung Nebentätigkeiten möglich durch Fahrzeug für gewisse Zeit und angebotene Situationen Fahrzeug übernimmt Nebentätigkeiten jeweils andere Funktion möglich

Steigender Automatisierungsgrad



Pilotiertes Fahren (Automatisierungsstufe 3) Staupilot





- ► Hochautomatisiertes Fahren im Stau bis 60 km/h auf Autobahnen und autobahnähnlichen Straßen
- ▶ Komfortgewinn durch Nutzung der neugewonnenen Zeit im Fahrzeug
- ▶ Sicherheitsgewinn, da kein ermüdendes manuelles Fahren im Stau
- Bereitstellung von ausgewählten Infotainment-Funktionen für die Nutzung während der pilotierten Fahrt

Pilotiertes Fahren (Automatisierungsstufe 2) Parkpilot / Garagenpilot





- ▶ Vollautomatisches Ein- und Ausparken auf öffentlichem Parkplatz oder privater Garage
- Komfortgewinn durch einfacheres Ein- und Aussteigen
- Vermeidung von Parkschäden
- Mittels Smartphone oder Schlüssel wird der Ein- oder Ausparkvorgang gestartet, das Fahrzeug parkt dann selbstständig ein oder aus

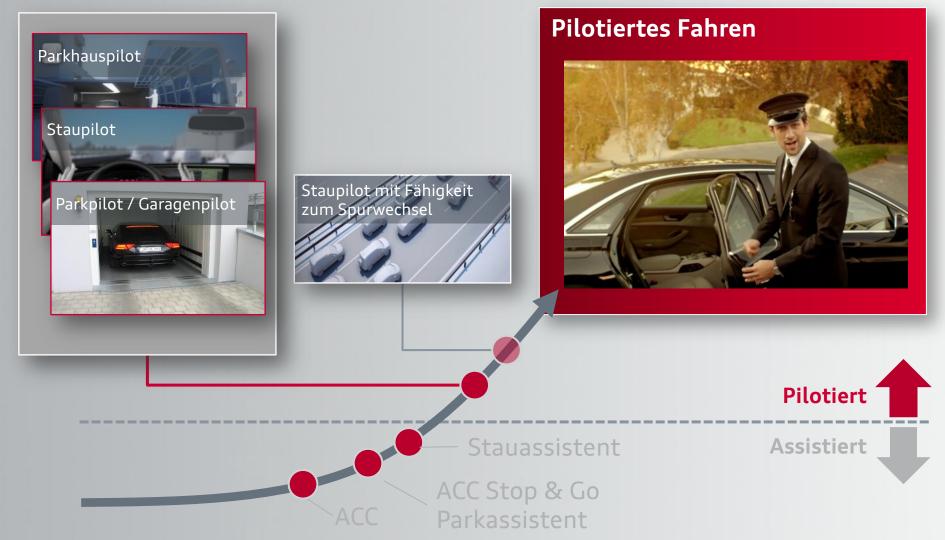
Pilotiertes Fahren (Automatisierungsstufe 4) Parkhauspilot





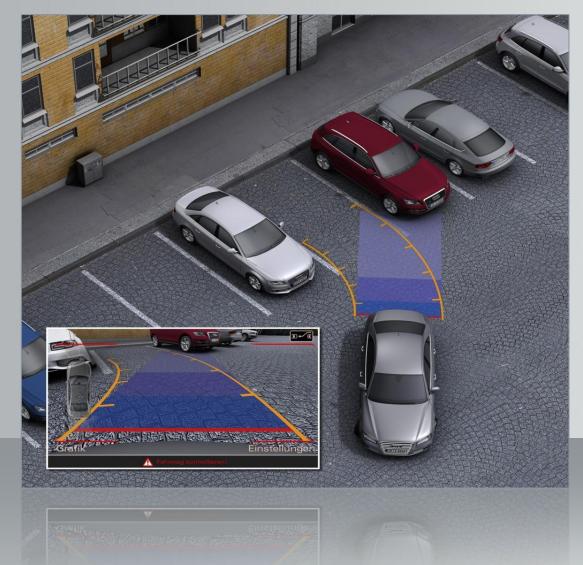
- ► Pilotiertes Ein- und Ausparken in einem Parkhaus
- ▶ Komfortgewinn, da Kunde das Parkhaus nicht betreten muss; die gewonnene Zeit steht dem Kunden frei zur Verfügung
- Vermeidung von Parkschäden
- Nutzung der Fahrzeugsensorik und im Parkhaus installierter Referenzsensorik

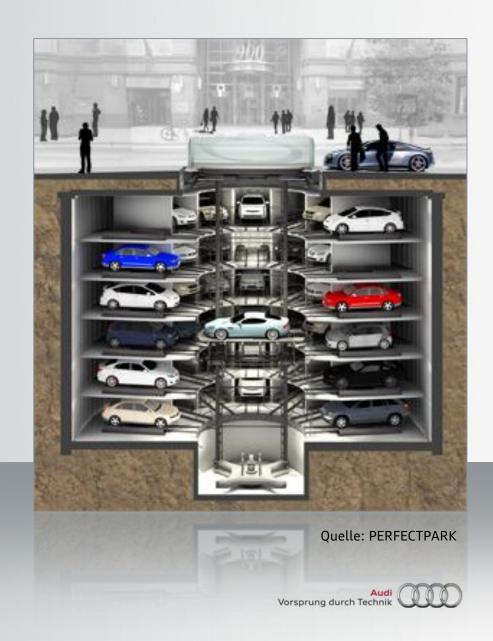
Übergang vom assistierten zum pilotierten Fahren



Parksituationen

Stadtgebiet





Gründe für den Parkhauspiloten

Parkhausbetreiber

Zu geringe Gewinne für reine Park-Angebote

 "Die Kunden werden für einen reinen Park-Service keine höheren Preise zahlen."

▶ Höhere Parkplatzdichte

- ► Höhere Wirtschaftlichkeit
- Optimierte Konstruktion von Parkhäusern

Geringe Kosten für Nachrüstung

► Benutzung manuell & pilotiert

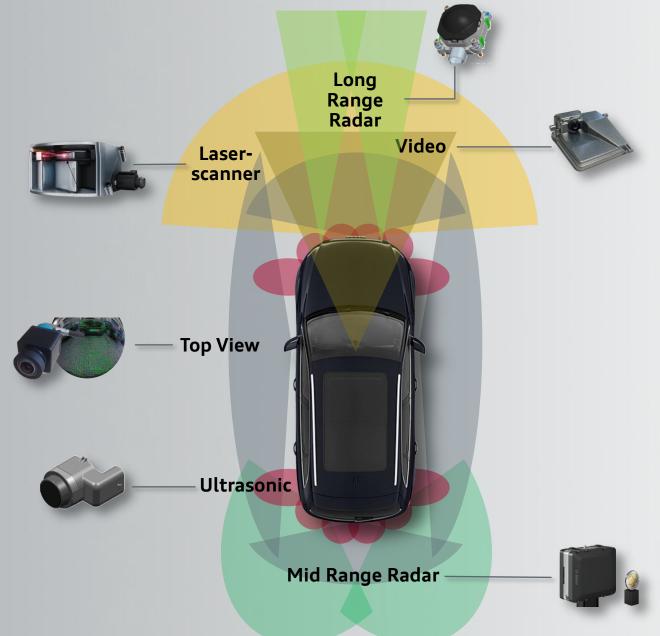


Pilotiertes Parken in Parkhäusern

Anwendungsbeispiel



Basics Sensoren





Pilotiertes Parken

Bisherige Entwicklungsschritte



Rechtlicher Handlungsbedarf?

- Wiener Übereinkommen über den Straßenverkehr von 1968 (WÜ)
 - Notwendigkeit von Rechtssicherheit
 - Klarstellende Regelung bzgl. Nebentätigkeiten
- Transformation des WÜ in nationale Gesetze, vor allem StVO
- ► Gesetzliche Regelung zu Event Data Recorder wünschenswert
 - Objektive Darstellung der jeweiligen Situation
 - Sicherstellung der Produktbeobachtungspflicht durch den Hersteller
 - ► Klärung und Rechtssicherheit bzgl. datenschutzrechtlicher Belange
- ► Fahrzeugtechnische Vorschriften (UN-ECE)
- Deutsches Haftungsrecht (deliktische Produzentenhaftung, Produkthaftung) ist technikoffen



Vielen Dank.