

Grünbuch zur Robotik und ALMA-Projekt

„A green paper on
legal issues in
robotics“

“Ageing without
Losing Mobility
and Autonomy”

Severin Löffler
Wissenschaftlicher Mitarbeiter
Forschungsstelle RobotRecht
severin.loeffler@uni-wuerzburg.de



Grünbuch zur Robotik

Suggestion for a green paper on legal issues in robotics

- *euRobotics*
Coordination Action im 7th framework programme
- Laufzeit: 01.01.2010 – 31.12.2012
- Ziel:
Vorschläge zur Erstellung eines Grünbuchs über rechtliche Aspekte in der Robotik
- Internationale Zusammenarbeit in Europa
- Eröffnung eines Dialogs zwischen Wissenschaft und Praxis
- Ausgangspunkt:
Technische Entwicklung soll nicht durch juristische Hürden gehemmt werden

- Identifizierung und Beschreibung von rechtlichen Problemfeldern
- Entwicklung und Aufzeigen von Lösungsmöglichkeiten
- Entwicklung einer roadmap zur Überwindung der juristischen Hürden

Bzgl. rechtlicher Analysen:
Enge Zusammenarbeit mit Universität Pavia,
Prof. Santosuosso

- Definitionen im Bereich der Robotik
- Verschiedene europäische Rechtssysteme
- Zulassungsfragen
- Verbraucherschutz
- Urheberrecht
- Arbeitsrecht
- Datenschutz
- Haftung

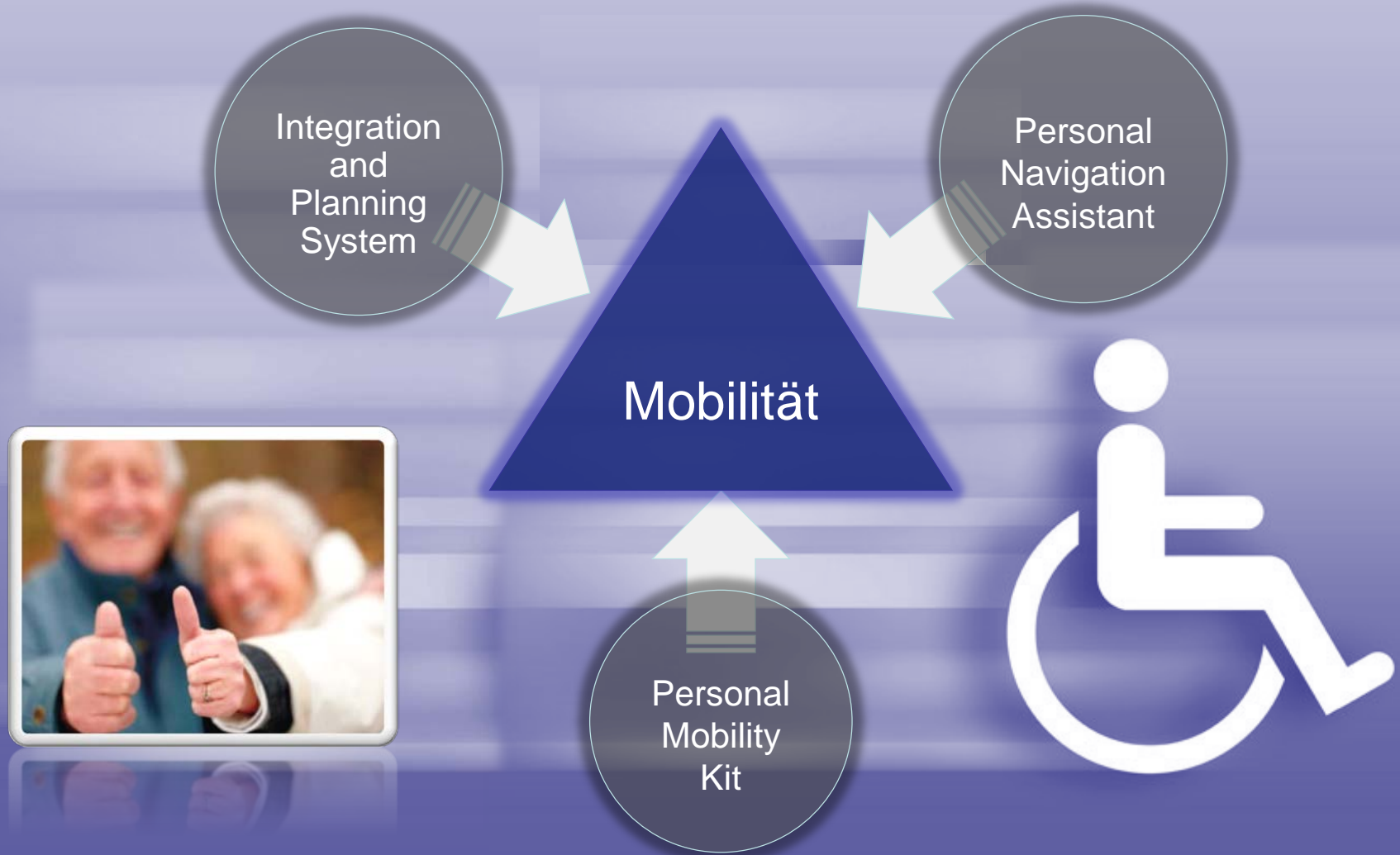
- Statusfragen von Robotern
- Konzept der elektronischen Person
- Rechtliche Behandlung von Softwareagenten
- Gemeinsames, europäisches Recht

ALMA-Projekt

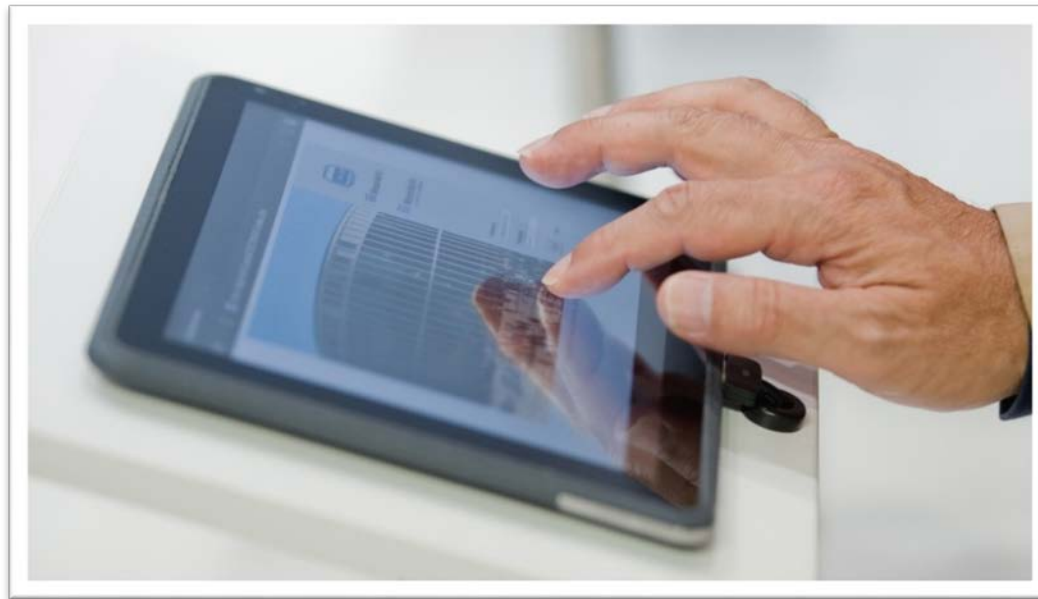


Ageing without **L**osing **M**obility and **A**utonomy

- „*IKT 2020 – Forschung für Innovation*“-Programm
Gesundheit, Mobilität, Medizintechnik
- Laufzeit: 01.01.2012 – 31.12.2014
- Ziel:
Entwicklung eines Systems, das älteren Menschen
zu mehr Mobilität verhilft

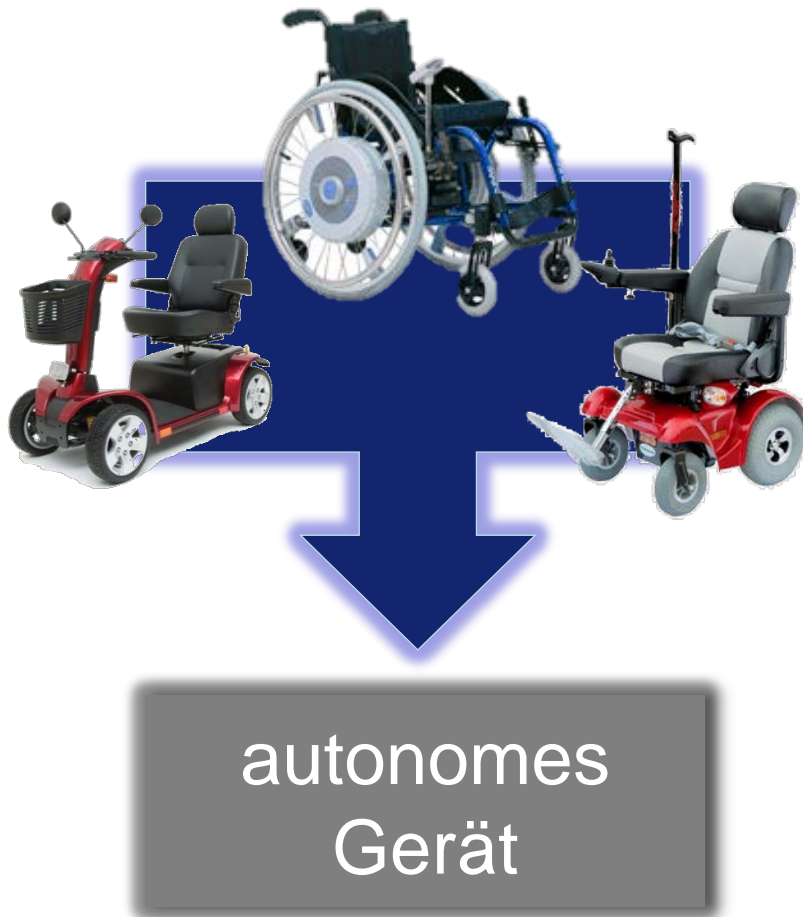



- Gerät für Zieleingaben durch Benutzer: Orte, Personen, Geschäfte, etc.
- Einfache Bedienung, z.B. mittels Bilder
- Kostengünstig



- Gerät für Planung des Weges zum Ziel
- mit Hilfe künstlicher Intelligenz
- Verbunden mit Personal Navigation Assistant
- Berücksichtigung von
 - Gegebenheiten der Umgebung
 - Fähigkeiten des Benutzers
 - Divers. Routenkriterien





- Funktionen:
 - Unterstützung des Benutzers beim Fahren
 - Völlig autonomes Fahren, auch in stark dynamischen Umgebungen
- Ausgleich der eingeschränkten Fähigkeiten des Benutzers 

- Verantwortlichkeit für Schäden
 - zivilrechtlich
 - strafrechtlich
- Zulassungs- und Patentrecht
 - Bei Entwicklung
 - Bei Vermarktung
- Datenschutzrecht
 - intelligentes Kamerasystem
 - Sammlung großer Datenmengen

- Vertragliche Haftung , z.B.
 - Vertragsverhältnis, z.B. zwischen
 - Hersteller - Betreiber
 - Veräußerer – Erwerber
 - Betreiber (Pflegeeinrichtung) - Patient
 - Verantwortlichkeit des Herstellers, z.B.
 - Garantie
 - Haftungsausschlüsse
 - Verantwortlichkeit des Betreibers, z.B.
 - Pflichtenverstoß
 - Beweislastumkehr
 - Verschulden, evtl. Zurechnung von „Roboterhandlungen“

- Deliktische Haftung, z.B.
 - Hersteller
 - Konstruktionsfehler
 - Fabrikationsfehler
 - Instruktionsfehler

 - Betreiber (z.B. Pflegeeinrichtung), z.B.
 - Verkehrspflichten
 - Fahrlässigkeit
 - Zurechnung
 - Analoge Anwendung anderer Vorschriften

Spannungsverhältnis



- Videoüberwachung
 - Digitale Aufnahmen in Pflegeeinrichtungen
 - Aufnahme einer Vielzahl von Personen
 - Rückschlüsse auf jeweiligen gesundheitl. Zustand
 - Schwierigkeit der „Anonymisierung“
 - Unterschiedliche rechtl. Regelungen in den beteiligten Ländern
- Cloud Computing

Grünbuch zur Robotik und ALMA-Projekt

„A green paper on
legal issues in
robotics“

“Ageing without
Losing Mobility
and Autonomy”

Severin Löffler
Wissenschaftlicher Mitarbeiter
Forschungsstelle RobotRecht
severin.loeffler@uni-wuerzburg.de